

BLDC-Servoantrieb StepIM

Integriert mit Geber, Elektronik und Funktionalität

Closed Loop Schrittmotor mit Stromvektor Regelung für höchste Momente bei minimalen Abmessungen. Mit integriertem Geber, Ansteuer-Elektronik & Schnittstellen für die Automation. Der StepIM wird als dezentraler Antrieb mit CANopen- oder EtherCAT Schnittstelle zur Einbindung in Automatisierungssysteme vorbereitet, was viele Kostenvorteile mit sich bringt, die sich vor allem in der Inbetriebnahme und der Installation bemerkbar machen.

- Reduzierte Installations- und Inbetriebnahme Kosten
- Kostengünstiger Hybrid - Schrittmotor
- Volle Servo-Performance durch PWM-Regelung
- Integrierter magnetischer Geber 4096 IPU
- Hohes Moment durch hohe Polpaarzahl
- Systemintegration mit CANopen oder EtherCAT
- Steuerungsfunktionalität on Board
- Schutzart IP20, IP65



CANopen

EtherCAT

Daten 48 VDC

IST -	17M	17L	23S	23M	23L	34M	34L
Flansch □ mm	42	42	57	57	57	86	86
Länge (L) mm	84,2	98,2	86	108	145	134	163
Haltemoment Mo Nm	0,45	0,65	1,20	1,80	2,60	3,40	5,40
Nenn Drehzahl @48V	1000	600	1100	800	500	700	400
Anschluss Vdc	14 – 48		24 - 48			24 - 75	
Gewicht (IP20)	0,44	0,59	0,60	1,00	1,50	3,05	4,30
Geber	Magnetisch inkrementell absolut 12 bit (4096 IPU)						
Schutzart	IP20		IP20 IP65 optional IP65 Standard bei EtherCAT				
Schnittstellen	CANopen DS402		CANopen DS402 EtherCAT				

